

MOTOMAN HD8

Industrieroboter im Hygienic Design



Die neuen 6-achsigen Hochleistungsroboter der MOTOMAN HD-Serie wurden in Zusammenarbeit mit dem Fraunhofer-Institut für Produktionstechnik und Automatisierung IPA speziell für den Einsatz in Hygiene- und Reinraumumgebungen konzipiert.

Mit ihrem modernen Design erfüllt die HD-Serie die strengen Maßstäbe für Anwendungen in den Bereichen Lebensmittel, Life Sciences, Laborautomatisierung, Medizin und Pharma.

Diese Robotermodelle eignen sich hervorragend für Labor-, Feucht- und Reinraum-Umgebungen, sind einfach zu reinigen und beständig gegen gängige Desinfektionsmittel und -maßnahmen.

Das Produkt ist mit intuitivem Smart Pendant oder konventionellem Teach Pendant bedienbar.

Als MOTOMAN-Produkt garantiert der HD8-Roboter höchsten industriellen Qualitätsstandard und Zuverlässigkeit für viele Jahre im 24/7-Betrieb.

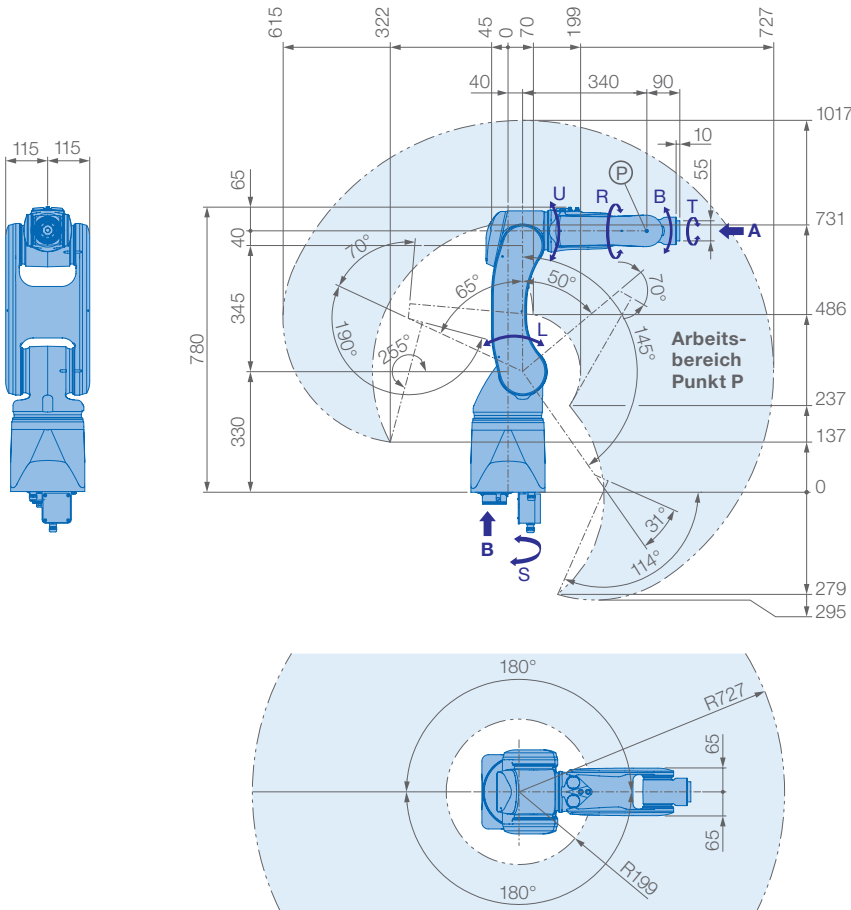
VORTEILE IM ÜBERBLICK

- Hygienic Design: Geschlossenes Gehäuse, keine vorstehenden Schrauben
- FDA- und EG 1935/2004-konforme Materialien mit hoher chemischer Beständigkeit und ausgezeichneter Reinigungsfähigkeit
- Edelstahlflansch
- Roboteranschlüsse an der Unterseite
- Innenliegende Medienführung inkl. Ethernet-Anschlüsse
- Hygienegerechter Flansch mit O-Ring-Nut und Achsen
- Sehr geringe Partikelemission
- Lebensmitteltaugliches Schmierfett
- Schutzklasse IP69
- Entspricht den HPV-Prozessen von Bioquell
- D-Wert getestet

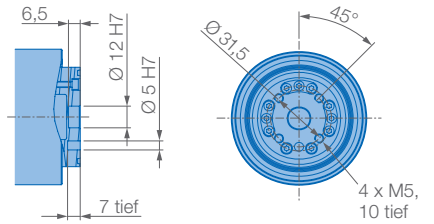
ZERTIFIZIERUNGEN UND KONFORMITÄT

- ISO 14644-1, Reinraumklasse 4
- GMP konform: Klasse A
- EN 1672-2:2005+A1:2009
- ISO 14159
- IEC 60529

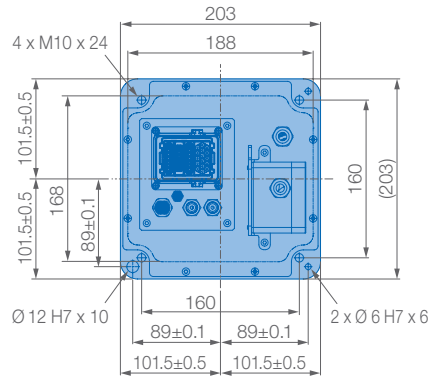




Ansicht A

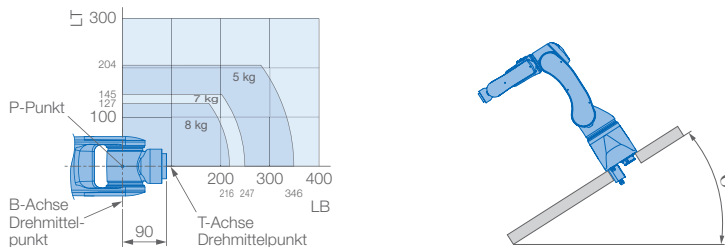


Ansicht B



Montagemöglichkeiten: Boden, Decke, Wand, geneigt*
 IP-Schutzklasse: IP69
 Option: Reinraumklasse 4
 * Geneigte Montage unter Berücksichtigung des Winkels, siehe Tabelle unten

Traglastdiagramm



| Roboter-Neigungswinkel θ [Grad] | S-Achsen-Arbeitsbereich [Grad] |
|--|--|
| $0 \leq \theta \leq 30$ | ± 180 max. Neigungswinkel (keine Beschränkung) |
| $30 < \theta \leq 35$ | ± 60 max. Neigungswinkel |
| $35 < \theta \leq 45$ | ± 45 max. Neigungswinkel |
| $45 < \theta$ | ± 30 max. Neigungswinkel |

| Technische Daten HD8 | | | | | | |
|----------------------|------------------------------|--------------------------------|---------------------------|--|---------------------------------|--------------|
| Achsen | Maximaler Arbeitsbereich [°] | Maximale Geschwindigkeit [°/s] | Maximales Drehmoment [Nm] | Maximales Trägheitsmoment [kg · m ²] | Anzahl gesteuerter Achsen | 6 |
| S | ± 180 | 455 | - | - | Max. Traglast [kg] | 8 |
| L | +145/-65 | 385 | - | - | Wiederholgenauigkeit [mm] | $\pm 0,02^*$ |
| U | +190/-70 | 520 | - | - | Max. Arbeitsbereich R [mm] | 727 |
| R | ± 190 | 550 | 17 | 0,5 | Zulässige Temperatur [°C] | 0 bis +45 |
| B | ± 135 | 550 | 17 | 0,5 | Zulässige Luftfeuchtigkeit [%] | 20 - 80 |
| T | ± 360 | 1000 | 10 | 0,2 | Gewicht des Roboters [kg] | 45 |
| | | | | | Mittlere Anschlußleistung [kVA] | 1** |

* Entspricht ISO 9283 ** Variiert je nach Anwendung und Bewegungsmuster Hinweis: SI-Einheiten werden für Spezifikationszwecke genutzt.

Robotics Division
 YASKAWA Europe GmbH
 Yaskawastraße 1
 85391 Allershausen
 Tel. +49 (0) 8166/90-0
 Fax +49 (0) 8166/90-103
 robotics@yaskawa.eu
 www.yaskawa.eu

**YASKAWA Headquarters
 Academy und Vertriebsniederlassung**
 YASKAWA Europe GmbH
 Philipp-Reis-Straße 6
 65795 Hattersheim am Main
 Tel. +49 (0) 6196/77725-0
 Fax +49 (0) 6196/77725-39

Alle Zeichnungsmaße in mm. Technische Änderungen vorbehalten. Maßstäbliche Daten können unter robotics@yaskawa.eu angefordert werden.

YR-1-06VXM8-A01 · D-10-2025, A-Nr. 231037



YASKAWA